

**Erlaubte Hilfsmittel:**

- Formelsammlung des Sommersemesters 2020
- Taschenrechner, der auf der Positivliste steht  
(**Genau Bezeichnung bitte auf dem ersten Blatt notieren**)
- Schreibgerät (Stifte und Geodreieck / Lineal)

**Aufgabe 1**

2 + 1 + 1 + 2 + 1 = 7 Punkte

Gegeben sei das Problem der Auswertung der Funktion

$$f(x) = 1 - \frac{1}{1+x^2} = \frac{x^2}{1+x^2}, \quad x \in \mathbb{R}.$$

Zur Lösung des Problems betrachten wir die Algorithmen:

$$(A1) \quad y_1 := x^2, \quad y_2 := 1 + y_1, \quad y_3 := 1/y_2, \quad y_4 := 1 - y_3,$$

$$(A2) \quad y_1 := x^2, \quad y_2 := 1 + y_1, \quad y_3 := y_1/y_2.$$

- Bestimmen Sie die Kondition des Problems für alle  $x \in \mathbb{R}$ .
- Ist das Problem gut konditioniert? Geben Sie eine Begründung.
- Gegeben sei der Eingabewert  $x$ , der mit einem relativen Fehler von 5% behaftet ist. Welcher relative Fehler ist in der Ausgabe in erster Näherung zu erwarten?
- Betrachten Sie die beiden Algorithmen (A1) und (A2). Sind diese Algorithmen stabil? Geben Sie eine Begründung.
- Welcher Zusammenhang besteht zwischen der Kondition eines Problems und der Stabilität eines Algorithmus zur Lösung dieses Problems?

**Aufgabe 2**

3 + 6 = 9 Punkte

Gegeben sei das lineare Gleichungssystem  $Ax = b$  mit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 9 & -90 \\ -11 & 0 & 9 \\ 88 & -11 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad b = \begin{pmatrix} -10.5 \\ -2.4 \\ 28.7 \end{pmatrix}.$$

- Jede Komponente von  $b$  sei mit einem relativen Messfehler von  $0.5 \cdot 10^{-3}$  behaftet; die Matrix  $A$  sei ungestört. Mit welchem relativen Fehler in  $x$  (bzgl.  $\|\cdot\|_\infty$ ) müssen Sie rechnen?  
**Hinweis:**  $\|A^{-1}\|_\infty \approx 2.72$ .
- Lösen Sie  $Ax = b$  in 3-stelliger Gleitpunktarithmetik durch Gaußelimination **mit** Skalierung (Zeilenequilibration) und **mit** Spaltenpivotisierung.

**Aufgabe 3**

3 + 1 + 1 + 2 = 7 Punkte

Es seien

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 6 & 4 \\ 2 & 4 & 8 - \alpha^2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad b = \begin{pmatrix} 8 \\ 18 \\ 24 - 2\alpha^2 \end{pmatrix}.$$

- Bestimmen Sie eine untere Dreiecksmatrix  $L$  und Diagonalmatrix  $D$ , so dass  $A = LDL^T$  gilt.
- Für welche Werte von  $\alpha$  ist  $A$  positiv definit?
- Bestimmen Sie die Determinante von  $A$  mit der in a) berechneten  $LDL^T$ -Zerlegung.
- Lösen Sie  $Ax = b$  mittels der Zerlegung  $A = LDL^T$  aus a).

**Aufgabe 4**

2 + 3 + 3 + 2 = 10 Punkte

Gegeben seien die Daten

$t_i$	-1	0	1	2
$y_i$	2	$\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$	5

Theoretischen Überlegungen zufolge genügen diese der Darstellung (Modellfunktion)

$$y(t) = \alpha + \beta t^2.$$

Zur Lösung des linearen Ausgleichsproblems verwenden wir die  $QR$ -Zerlegung und benutzen dabei Householder-Spiegelungen.

- Stellen Sie das zugehörige lineare Ausgleichsproblem  $x^* = \operatorname{argmin}_{x \in \mathbb{R}^n} \|Ax - b\|_2$  auf. Geben Sie  $A$ ,  $x$  und  $b$  explizit an.
- Führen sie den 1. Schritt zur Eliminierung der Elemente unterhalb der Diagonalen in der ersten Spalte explizit durch:  $(A^{(0)}|b^{(0)}) = (A|b) \rightarrow (A^{(1)}|b^{(1)})$ .  
(**Hinweis:** Das Ergebnis darf ausnahmsweise Brüche enthalten.)
- Andere Messungen (Daten) mit der selben Modellfunktion führen nach zwei Spiegelungen auf

$$(A^{(2)}|b^{(2)}) = \left( \begin{array}{cc|c} -\sqrt{5} & -4.4721 & -6.261 \\ 0 & 3.7417 & 4.1426 \\ 0 & 0 & -0.2648 \\ 0 & 0 & -0.18597 \\ 0 & 0 & -0.18597 \end{array} \right).$$

Berechnen Sie  $x^*$  und das Residuum. Geben Sie die Modellfunktion explizit an.

- Lineare Ausgleichsprobleme  $\|Ax - b\|_2 \rightarrow \min$ , mit  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  und  $\operatorname{Rang}(A) = n$ , kann man sowohl über eine  $QR$ -Zerlegung (mittels Householder-Spiegelungen oder Givens-Rotationen), als auch über die Normalgleichungen (mittels Cholesky-Verfahren) lösen. Welche der beiden Vorgehensweisen liefert im Allgemeinen ein stabileres Verfahren? Erklären Sie den Grund dafür.

**Aufgabe 5**

3 + 2 + 2 + 1 = 8 Punkte

Die Funktion

$$f(x) = \begin{pmatrix} \sqrt{x_1} - \sin(x_2) \\ x_1^2 + x_2^2 - 1 \end{pmatrix}, \quad x = (x_1, x_2)^T,$$

besitze in  $D := [0, 1] \times [0, 1]$  genau eine Nullstelle  $x^*$  (kein Beweis nötig).

- Geben Sie die Iterationsfunktion  $\Phi$  des Newton-Verfahrens  $x^{k+1} = \Phi(x^k)$ ,  $k = 0, 1, \dots$ , zur Bestimmung von Näherungen der Nullstelle  $x^*$  explizit an.
- Führen Sie ausgehend vom Startwert  $x^0 = (1, \frac{1}{2}\pi)^T$  eine Iteration des Newton-Verfahrens durch (Rechnen Sie exakt, d.h. ohne Taschenrechner).
- Erläutern Sie die Funktionsweise des Newton-Verfahrens im eindimensionalen Fall anhand einer Skizze.
- Welche Konvergenzordnung besitzt das Newton-Verfahren im Allgemeinen? Ist die Konvergenz im Allgemeinen lokal oder global? Begründen Sie Ihre Antwort.

**Aufgabe 6**

3 + 3 + 2 = 8 Punkte

Auf dem Intervall  $[0, 0.5]$  betrachten wir das Fixpunktproblem

$$x = \frac{1}{2}e^{-x^2}.$$

- a) Weisen Sie die Voraussetzungen des Banachschen-Fixpunktsatzes explizit nach. (Begründen Sie Ihre Aussagen; ansonsten gibt es keine Punkte.)
- b) Führen Sie ausgehend von einem geeigneten Startwert  $x_0$  (dieser ist auf eine Nachkommastelle zu runden) zwei Schritte des Fixpunktverfahrens durch, und geben Sie dann eine a-posteriori-Fehlerschätzung an.
- c) Erläutern Sie anhand einer Skizze, dass bei diesem Problem die Fixpunktiteration global konvergiert.

**Aufgabe 7**

3 + 2 = 5 Punkte

Die Funktion  $f(x) = \sin 2x$  ist als Tabelle gegeben.

$x$	0.0	0.1	0.2	0.3
$\sin 2x$	0.0	0.1987	0.3894	0.5646

- a) Berechnen Sie einen Näherungswert für  $f(0.15)$  mit dem Neville-Aitken-Schema unter Benutzung aller Tabellenwerte.
- b) Bestimmen Sie für den berechneten Wert eine möglichst gute Fehlerschranke.

**Aufgabe 8**

4 + 2 = 6 Punkte

Zur Bestimmung des Integrals  $I = \int_a^b f(x) dx$  sei folgende Quadraturformel mit 2 Stützstellen gegeben ( $H = b - a$ ):

$$I \approx I_2(f) = \frac{H}{2} \left[ f \left( a + \left( \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{6} \right) H \right) + f \left( a + \left( \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{6} \right) H \right) \right]. \quad (1)$$

Der Fehler dieser Formel ist gegeben durch

$$E_2(f) = I - I_2(f) = \frac{H^5}{4320} f^{(4)}(\xi), \quad \xi \in (a, b). \quad (2)$$

- a) Leiten Sie für die Quadraturformel (1) die summierte Formel für  $n$  Teilintervalle mit der Schrittweite  $h = \frac{b-a}{n}$  her und geben Sie für diese eine Fehlerabschätzung unter Benutzung von (2) an.
- b) Wie viele Teilintervalle sind höchstens erforderlich, um mit der in a) aufgestellten Formel das Integral  $\int_0^1 \frac{1}{1+x} dx$  bis auf einen Fehler von maximal  $\varepsilon = 0.5 \cdot 10^{-6}$  zu bestimmen?