

Numerische Mathematik I für Ingenieure

Multiple-Choice-Aufgaben

Klausur H09 : MC – 1

Es seien $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär, $b \in \mathbb{R}^n$ und gesucht sei die Lösung $x \in \mathbb{R}^n$ von $Ax = b$. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Der Aufwand der QR-Zerlegung mit Householder-Reflexionen ist etwa $\frac{4}{3}n^3$ Operationen.
- Sei \tilde{x} eine Annäherung an x und $\tilde{r} = b - A\tilde{x}$ das zugehörige Residuum. Dann gilt:
 $\|x - \tilde{x}\| \cdot \|b\| \leq \kappa(A) \cdot \|x\| \cdot \|\tilde{r}\|$
- $\kappa_2(A) > 0$
- Sei \tilde{x} eine Annäherung an x und $\tilde{r} = b - A\tilde{x}$ das zugehörige Residuum. Dann gilt:
 $\|x - \tilde{x}\| \cdot \|b\| \leq \kappa(A^{-1}) \cdot \|x\| \cdot \|\tilde{r}\|$

Klausur H09 : MC – 2

Es seien $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär, $b \in \mathbb{R}^n$ und gesucht sei die Lösung $x \in \mathbb{R}^n$ von $Ax = b$. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Der Rechenaufwand beim Vorwärts-/Rückwärtseinsetzen beträgt jeweils $\frac{1}{2}n^2$ Operationen.
- Skalierung/Äquilibrierung verbessert die Stabilität der LR-Zerlegung.
- Pivottisierung verbessert die Stabilität der LR-Zerlegung.
- Die Nachiteration verbessert die Kondition des Problems.

Klausur H09 : MC – 3

Es seien $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $m \gg n$, $b \in \mathbb{R}^m$ und gesucht sei die Lösung $x \in \mathbb{R}^n$ zu $\|Ax - b\|_2 \rightarrow \min$. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- $\|A\|_2 = \|QA\|_2$ für alle orthogonalen Matrizen $Q \in \mathbb{R}^{m \times m}$
- $\|Ax - b\|_2 = \min \Leftrightarrow Ax - b \perp \text{Bild}(A)$.
- Für reguläre Matrizen A gilt im Allgemeinen: $\kappa_2(A^T A) \approx 2\kappa_2(A)$.
- Es existiert stets ein eindeutiges $x^* \in \mathbb{R}^n$ mit $A^T A x^* = A^T b$.

Klausur H09 : MC – 4

Gegeben sei die Funktion $f : (0, \infty] \rightarrow \mathbb{R}$ definiert durch $f(x) = \ln(x)$. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Die relative Konditionszahl ist $\kappa_{rel} = \left| \frac{1}{\ln(x)} \right|$.
- Für $|x - 1| \ll 1$ ist $f(x)$ gut konditioniert.
- Die relative Konditionszahl ist $\kappa_{rel} = \left| \frac{1}{x} \right|$.
- Für $x \rightarrow \infty$ ist $f(x)$ gut konditioniert.

Klausur H09 : MC – 5

Sei $f(x, y) = x \nabla y$, $x, y \in \mathbb{R}$, $\nabla \in \{+, -, \times, \div\}$ und κ_{rel} die relative Konditionszahl von f . Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Für die Multiplikation und die Division ist $\kappa_{rel} \leq 1$ für alle $x, y \in \mathbb{R}$.
- Für die Addition und die Subtraktion ist $\kappa_{rel} \gg 1$ für alle $x, y \in \mathbb{R}$.
- Bei der Addition und der Subtraktion kann eine sehr große relative Fehlerverstärkung auftreten.
- Die relativen Rundungsfehler bei den elementaren Gleitpunktoperationen ∇ sind betragsmäßig kleiner als die Maschinengenauigkeit.

Klausur H09 : MC – 6

Sei $n \in \mathbb{N}$ und $P(f|x_0, \dots, x_n)$ das Interpolationspolynom, das die Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ in den Stützstellen $a \leq x_0 < \dots < x_n \leq b$ interpoliert. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Erhöht man sukzessive den Polynomgrad n , so erhält man eine immer genauere Näherung der zu interpolierenden Funktion f in $[a, b]$.
- Die Wahl der Stützstellen hat keinen Einfluss auf den Interpolationsfehler.
- Falls $f \in C^{n+1}([a, b])$, dann hängt der Interpolationsfehler im Intervall $[a, b]$ von dem Knotenpolynom $\omega_{n+1}(x) := \prod_{i=0}^n (x - x_i)$ und dem Maximum von $|f^{(n+1)}|$ in $[a, b]$ ab.
- Die Wahl von äquidistanten Stützstellen ist optimal für die Polynominterpolation.

Klausur H09 : MC – 7

Sei $[x_0, \dots, x_n]f$ die dividierte Differenz der Ordnung $n \in \mathbb{N}$ von der Funktion f zu den Stützstellen x_0, \dots, x_n . Ferner sei $a := \min_{0 \leq i \leq n} x_i$ und $b := \max_{0 \leq i \leq n} x_i$. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Die dividierte Differenz hängt von der Reihenfolge der Stützstellen ab.
- Falls $f \in C^n([a, b])$, dann existiert ein $\xi \in [a, b]$ mit $[x_0, \dots, x_n]f = f^{(n)}(\xi)/n!$.
- Für die Newtonsche Interpolationsformel gilt:

$$p(f|x_0, \dots, x_n)(x) = \sum_{i=0}^n [x_0, \dots, x_i]f \prod_{j=0}^i (x - x_j)$$

- Falls die Stützstellen paarweise verschieden sind, dann gilt:
 $[x_0, \dots, x_n]f = ([x_1, \dots, x_n]f - [x_0, \dots, x_{n-1}]f)/(x_n - x_0)$.

Klausur H09 : MC – 8

Gegeben sei das Anfangswertproblem

$$y'''(t) + 2y''(t) - y'(t)y^2(t) = \sin(t) \text{ mit } y(1) = 1, y'(1) = 2, y''(1) = -1.$$

Ferner sei $z(t) = (z_1(t), z_2(t), z_3(t))^T$. Kreuzen Sie an, welche der folgenden Anfangswertprobleme zu dem obigen Problem äquivalent sind.

- $z'(t) = (z_2(t), z_3(t), -2z_3(t) + z_2(t)z_1^2(t) + \sin(t))^T$ mit $z(0) = (1, 2, -1)^T$.
- $z'(t) = (z_2(t), z_3(t), -2z_3(t) + z_2(t)z_1^2(t) + \sin(t))^T$ mit $z(1) = (1, 2, -1)^T$.
- $z'(t) = (z_1(t), z_2(t), -2z_3(t) + z_2(t)z_1^2(t) + \sin(t))^T$ mit $z(1) = (1, 2, -1)^T$.
- $z'(t) = (z_2(t), z_3(t), -2z_3(t) + z_2(t)z_1^2(t) + \sin(t))^T$ mit $z(1) = (2, -1, 4)^T$.

Klausur H09 : MC – 9

Es sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine zweimal stetig differenzierbare Funktion. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Wenn $f(a) < 0$ und $f(b) > 0$ sowie $f''(x) > 0$ für alle $x \in [a, b]$ gilt, dann existiert in $[a, b]$ genau eine Nullstelle von f .
- Wenn $f(a) < 0$ und $f(b) > 0$ sowie $f''(x) > 0$ für alle $x \in [a, b]$ gilt, dann gilt zu dem Startwert $x_0 = a$ für alle Iterationswerte x_i des Newton-Verfahrens $x_i \geq a$.
- Wenn $f(a) > 0$ und $f(b) < 0$ sowie $f''(x) < 0$ für alle $x \in [a, b]$ gilt, dann bilden die Iterationswerte des Newton-Verfahrens zu $x_0 = b$ eine monoton fallende Folge.
- Wenn $f(a) > 0$ und $f(b) < 0$, dann konvergiert die Bisektion stets schneller als das Sekantenverfahren, da sie den Einschluss der Nullstelle garantiert.

Klausur H09 : MC – 10

Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Das vereinfachte Newton-Verfahren ist ein Fixpunktverfahren.
- Das Bisektionsverfahren ist ein Fixpunktverfahren.
- Das Newton-Verfahren ist ein Fixpunktverfahren.
- Das Sekanten-Verfahren ist ein Fixpunktverfahren.

Klausur H09 : MC – 11

Es sei $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit $m > n$. Wir betrachten das (nichtlineare) Ausgleichsproblem: Bestimme $x^* \in \mathbb{R}^n$ so, dass $\|F(x^*)\|_2 = \min_{x \in \mathbb{R}^n} \|F(x)\|_2$. Dazu sei noch $\Phi(x) = 1/2 \cdot F(x)^T F(x)$. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Das Gauß-Newton-Verfahren ist eine Fixpunktiteration.
- Mit genügend guten Startwerten kann man mit dem Gauß-Newton-Verfahren auch lokale Maxima von Φ bestimmen.
- Mit genügend guten Startwerten kann man mit dem Gauß-Newton-Verfahren immer die lokalen Minima von Φ bestimmen.
- Wenn $\|F(x^*)\|_2 = 0$ ist, so hat das Gauß-Newton-Verfahren eine Konvergenzordnung $p > 1$.

Klausur H09 : MC – 12

Seien $f \in C[a, b]$ und $I(f) := \int_a^b f(x) dx$ das Integral von f auf $[a, b]$. Ferner sei $Q(f) = \sum_{i=0}^m \omega_i f(x_i)$ eine Quadraturformel. Kreuzen Sie alle korrekten Aussagen an.

- Die absolute Kondition des Integrationsproblems $I(f)$ bzgl. der Maximumnorm ist gut.
- Die relative Kondition des Integrationsproblems $I(f)$ bzgl. der Maximumnorm ist gut.
- Falls die Quadraturformel exakt ist vom Grad n , dann gilt für alle $p \in \Pi_n$: $I(p) = Q(p)$.
- Die Gewichte ω_i einer Quadraturformel sind immer positiv.