



Letzte Themen: **Scilab**

- Kontrollstrukturen: Verzweigung, Schleifen
- Erzeugen von Plots
- Funktionen: Syntax, Parameter, Parameterübergabe

Heutige Themen: **Numerik**

- Darstellung von Gleitpunktzahlen
- Rundungsfehler durch Gleitpunktarithmetik
- Auslöschung



- Auf jedem Rechner sind nur endlich viele Zahlen exakt darstellbar \Rightarrow **normalisierte Gleitpunktdarstellung:**

$$x = f * b^e$$

- b : die Basis des Zahlensystems,
- e : der Exponent (innerhalb fester Schranken: $r \leq e \leq R$),
- f : die Mantisse mit einer festen Anzahl m von Stellen,

$$f = \pm 0.d_1 \dots d_m, \quad 0 \leq d_i \leq b - 1, \quad d_1 \neq 0 \text{ für } x \neq 0.$$

- Die Eingabedaten müssen mittels Maschinenzahlen approximiert werden:

Standardrundung $\text{fl} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{M}(b, m, r, R)$.



- Relativer Rundungsfehler:

$$\left| \frac{\text{fl}(x) - x}{x} \right| \leq \frac{b^{1-m}}{2} =: \text{eps}$$

- Die Zahl eps wird **Maschinengenauigkeit** genannt.
- eps ist die kleinste positive Zahl, die zu 1 addiert von der Rundung noch wahrgenommen wird:

$$\text{fl}(1 + \text{eps}) > 1$$

- $\text{fl}(x) = x(1 + \delta)$, $|\delta| < \text{eps}$.



- Die Verknüpfung von Maschinenzahlen durch exakte elementare arithmetische Operationen liefert nicht notwendig eine Maschinenzahl: deswegen **Gleitpunktarithmetik**, z.B.:

$$x \oplus y = \text{fl}(x + y)$$

- Die typischen Eigenschaften der exakten Arithmetik (z.B. Assoziativität, Distributivität...) gelten nicht.
- Bei der Addition und Subtraktion kann eine sehr große Fehlerverstärkung (schlechte Kondition) auftreten \Rightarrow **Auslöschung**.

$f(x, y) = x + y$ hat die relative Kondition

$$\kappa_{rel} = \frac{\max(|x|, |y|)}{|x + y|}$$



Sei $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ differenzierbar an der Stelle $x \in \mathbb{R}$.

Definition der **Ableitung**:

$$f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

wird approximiert durch einen **Differenzenquotient**

$$D(f, x, h) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \approx f'(x)$$

Approximationsfehler:

$$D(f, x, h) - f'(x) = C \cdot h$$

$$\text{Diff.quotient mit Ordnung } p : C \cdot h^p$$

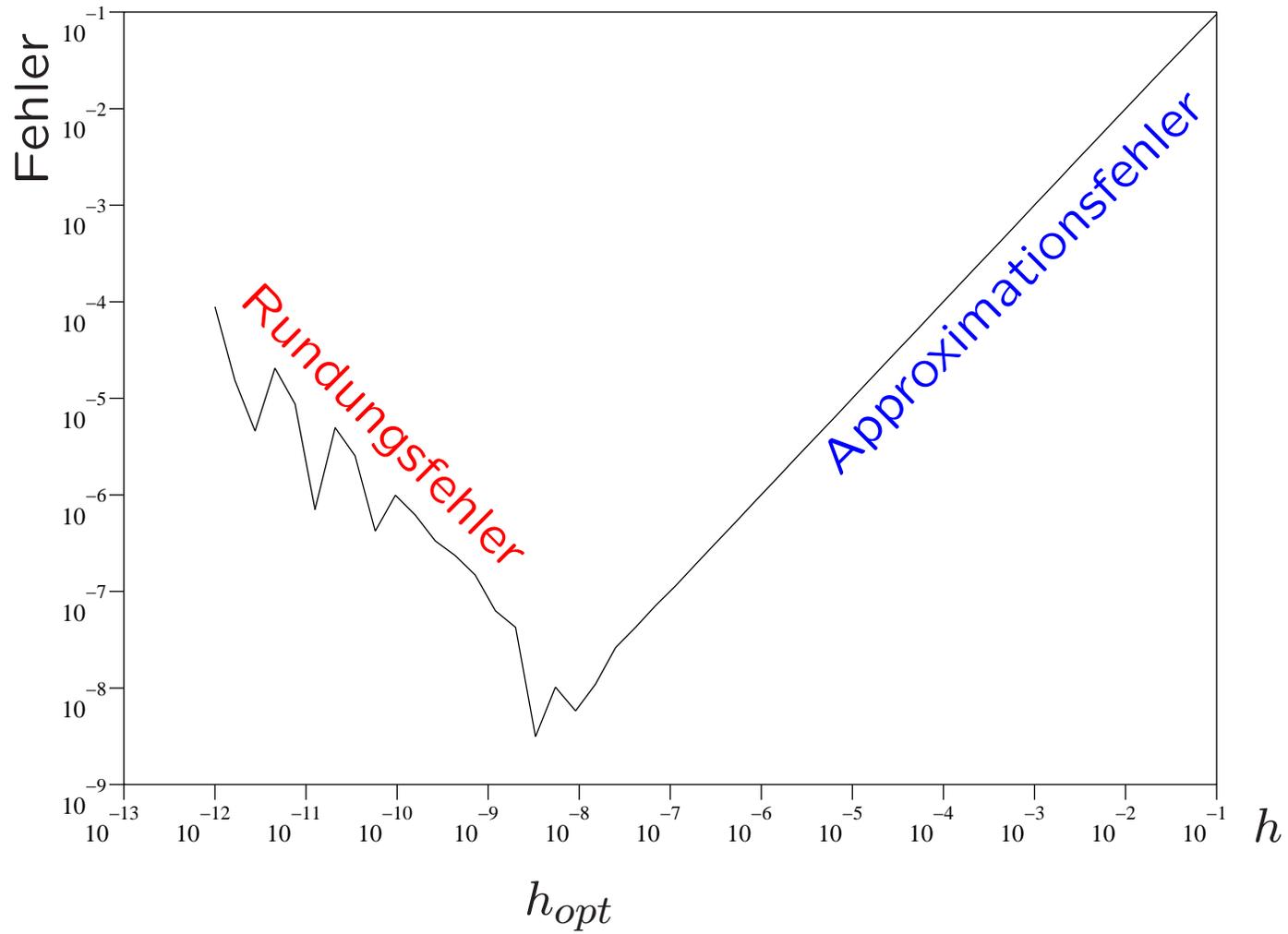


Aufgrund von **Rundungsfehlern** durch GPA erhalten wir aber

$$D(f, x, h) = \frac{f(x + h) - f(x) + \varepsilon}{h},$$

wobei ε eine kleine Störung ist. Damit erhält man für den **Gesamtfehler**

$$\begin{aligned} Err(f, x, h) &:= D(f, x, h) - f'(x) \\ &\approx C \cdot h + \frac{\varepsilon}{h}. \end{aligned}$$





Wir haben eine vektorwertige Funktion $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$:

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x_1, x_2, x_3) \\ f_2(x_1, x_2, x_3) \\ f_3(x_1, x_2, x_3) \end{pmatrix}$$

Zur Erinnerung: Die Jacobi-Matrix von f ist

$$\begin{aligned} J_f(x) = f'(x) &= \left(\frac{\partial}{\partial x_1} f(x), \frac{\partial}{\partial x_2} f(x), \frac{\partial}{\partial x_3} f(x) \right) \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} f_1(x) & \frac{\partial}{\partial x_2} f_1(x) & \frac{\partial}{\partial x_3} f_1(x) \\ \frac{\partial}{\partial x_1} f_2(x) & \frac{\partial}{\partial x_2} f_2(x) & \frac{\partial}{\partial x_3} f_2(x) \\ \frac{\partial}{\partial x_1} f_3(x) & \frac{\partial}{\partial x_2} f_3(x) & \frac{\partial}{\partial x_3} f_3(x) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$



Wir nähern $f'(x)$ durch Differenzenquotienten an:

$$J_k(x) = \frac{\partial}{\partial x_k} f(x) \approx \frac{f(x + h \cdot I_k) - f(x - h \cdot I_k)}{2h}$$

für $k = 1, 2, 3$.

Was ist zu tun?

1. Funktion $DJh(f, x, h)$ schreiben, *testen* für $h = 10^{-5}$.
2. Fehler plotten (ähnlich wie in Versuch 1).

```
for k=...
```

```
    Err(k) = norm( DJh(fct, x, hvec(k)) - J(x) )
```

```
end
```

3. Jacobi-Matrix: Ja, Jb oder Jc? Warum?