

# Numerische Mathematik I für Ingenieure SS12

## Verständnisfragen – Übung 12

<b>VF-1:</b> Es sei $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit $m > n$ . Wir betrachten das (nichtlineare) Ausgleichsproblem $\min_{x \in \mathbb{R}^n} \ F(x)\ _2$ . Beantworte alle Fragen mit wahr oder falsch!		
1.	Das Gauß-Newton-Verfahren ist lokal quadratisch konvergent.	
2.	Das Levenberg-Marquardt-Verfahren ist lokal quadratisch konvergent.	
3.	Beim Levenberg-Marquardt-Verfahren sind die Normalgleichungen für das linearisierte Ausgleichsproblem in jedem Iterationsschritt stets eindeutig lösbar.	
4.	Beim Gauß-Newton-Verfahren sind die Normalgleichungen für das linearisierte Ausgleichsproblem in jedem Iterationsschritt stets eindeutig lösbar.	

<b>VF-2:</b> Es seien $x_0, \dots, x_n$ paarweise verschiedene Stützstellen und $f \in C^\infty(\mathbb{R})$ . Beantworte alle Fragen mit wahr oder falsch!		
1.	Der Wert $[x_0, x_1, \dots, x_n]f$ hängt nicht von der Reihenfolge der Stützstellen ab.	
2.	Für die Newton-Basispolynome (Knotenpolynome) $\omega_j$ gilt: $[x_0, \dots, x_k]\omega_j = \delta_{jk}$ für $j, k = 0, \dots, n$ .	
3.	Der Rechenaufwand zur Berechnung der Koeffizienten in den Newtonschen Interpolationsformeln mit dem Schema der dividierten Differenzen beträgt $\frac{1}{2}n^2$ Divisionen und $n^2$ Subtraktionen.	
4.	Für numerische Berechnungen ist die Darstellung des Polynoms in der monomialen Basis stets geeignet.	

<b>VF-3:</b> Es sei $P(f \mid x_0, \dots, x_n)$ das Lagrange-Interpolationspolynom zu den Daten $(x_0, f(x_0)), \dots, (x_n, f(x_n))$ mit $x_0 < \dots < x_n$ . Es sei $\delta_n$ der führende Koeffizient dieses Polynoms und $[x_0, \dots, x_n]f$ die dividierte Differenz der Ordnung $n$ von $f$ .		
1.	Es gilt: $\delta_n = [x_0, \dots, x_n]f$ .	
2.	Es gilt: $P(f \mid x_0, \dots, x_n)^{(n)}(x) = n! \delta_n$ für alle $x \in \mathbb{R}$ .	
3.	$[x_0, x_1]f = f(x_1) - f(x_0)$ .	
4.	Mit $f(x) := 2x^4$ gilt $[x_0, \dots, x_n]f = 2$ für alle $n \geq 4$ .	