

# 9. Großübung

## Iterative Lösungsverfahren für nichtlineare Gleichungen/Systeme

### 1 Problem:

Gesucht sind alle Nullstellen  $x^*$  einer Funktion

→ Iterative Lösung bis absoluter Fehler  $\|x_k - x^*\| \leq \varepsilon$ , d.h. es wird solange iteriert, bis die gewünschte Genauigkeit erzielt wird.

Es existieren verschiedene Verfahren, z.B. :

### 2 Fixpunktiteration:

#### 2.1 Idee:

$$f(x^*) = 0 \text{ umformen in } x^* = \Phi(x^*)$$

→ es existieren verschiedene Möglichkeiten  $\Phi(x)$  zu wählen.

Mögliche Form:

$f(x^*) = 0$  und  $g(x) \neq 0$  in Umgebung von  $x^*$ .

$$\Phi(x) = x + \underbrace{g(x)} f(x)$$

mit o.g. Einschränkungen bel. wählbar

$$\rightarrow g(x^*)f(x^*) = g(x^*) \cdot 0 = 0$$

$$\Rightarrow x + g(x)f(x) = x = \Phi(x)$$

## 2.2 Iteration:

$$x_{k+1} = \Phi(x_k)$$

## 2.3 Anschauliche Darstellung der Konvergenz im skalaren Fall:

$$|\Phi'(x)| < 1 \leftarrow \text{anziehend}$$

$$|\Phi'(x)| > 1 \leftarrow \text{abstoßend}$$

## 2.4 Wie prüft man Konvergenz:

1. Methode: Banachscher Fixpunktsatz (Folie 5.14)

→ kann immer zum Prüfen verwendet werden, aber in der Praxis oft schwer durchführbar

2. Methode Folgerung 5.11 (Folie 5.17) bzw. Folgerung 5.10 (Folie 5.16)

- hinreichendes Kriterium  
d.h. wenn erfüllt liegt Konvergenz vor, aber wenn nicht erfüllt, ist keine Aussage möglich, ob Konvergenz vorliegt
- in der Praxis leicht zu prüfen

### 2.4.1 Banachscher Fixpunktsatz:

$X$  sei linear normierter Raum mit Norm  $\|\cdot\|$

(a)  $E \subseteq X$  vollständige Teilmenge von  $X$

(b)  $\Phi$  Selbstabbildung  $\Phi : E \rightarrow E$

(c)  $\Phi$  ist kontraktiv auf  $E$

$$\|\Phi(x) - \Phi(y)\| \leq L \cdot \|x - y\| \text{ für alle } x, y \in E \text{ mit } \underline{L < 1}$$

Bem.:  $\Phi$  muss nicht differenzierbar sein.  $E$  muss nicht konvex sein.

Dann gilt:

(1) Es ex. genau ein Fixpunkt  $x^*$  von  $\Phi$  in  $E$ .

(2) Für bel.  $x_0 \in E$  konvergiert

$$x_{k+1} = \Phi(x_k) \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

gegen den Fixpunkt  $x^*$ .

### 2.4.2 Folgerung 5.11: Hinreichende Bedingungen für Konvergenz

(a)  $E \subseteq \mathbb{R}^n$  abgeschlossen.

(b)  $\Phi$  Selbstabbildung:  $\Phi : E \rightarrow E$

(c)  $E$  ist konvex. (skalar:  $\mathbb{R}$  ist stets konvex)  $\Phi$  stetig differenzierbar auf  $E$  und es gilt:

$$\max_{x \in E} \|\Phi'(x)\| = L < 1$$

⇒ Konvergenz gegen den eindeutigen Fixpunkt  $x^* \in E$

### Beweis (im skalaren Fall:)

Nach dem Mittelwertsatz gilt:

$$|\Phi(x) - \Phi(y)| = |\Phi'(\xi)(x - y)| \leq \max_{\xi \in [a,b]} |\Phi'(\xi)| |x - y| = L|x - y|$$

$$\text{Mittelwertsatz: } \frac{\Phi(x) - \Phi(y)}{x - y} = \Phi'(\xi)$$

Bem.: für eine Funktion  $\Phi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  ist  $\Phi'(x)$  die Jacobi-Matrix:

$$\Phi'(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \Phi_1(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial \Phi_1(x)}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial \Phi_n(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial \Phi_n(x)}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

### 2.4.3 Fehlerabschätzung (Abbruchkriterium):

a-priori:

$$\|x_k - x^*\| \leq \frac{L^k}{1 - L} \|x_1 - x_0\| \quad (1. \text{ Iterierte und Startwert bzgl. bel. Norm})$$

$$\|x_k - x^*\| \leq \frac{L^k}{1 - L} \|x_1 - x_0\| \stackrel{!}{\leq} \varepsilon \quad (\text{zulässiger Fehler})$$

$$\Leftrightarrow L^k \leq \frac{\varepsilon(1 - L)}{\|x_1 - x_0\|}$$

$$\Leftrightarrow k \cdot \ln(L) \leq \ln\left(\frac{\varepsilon(1 - L)}{\|x_1 - x_0\|}\right)$$

$$\Leftrightarrow k \geq \frac{\ln\left(\frac{\varepsilon(1 - L)}{\|x_1 - x_0\|}\right)}{\ln(L)} \quad (\text{k aufrunden auf ganzzahligen Wert})$$

a-posteriori:

$$\|x_k - x^*\| \leq \frac{L}{1 - L} \|x_k - x_{k-1}\| \quad (\text{die letzten beiden Iterierten})$$

### 2.4.4 Konvergenzordnung im skalaren Fall:

Fixpunktiteration hat die Konvergenzordnung  $p = 1$  (Normalfall), wenn  $0 \neq \|\Phi'(x^*)\| < 1$  gilt.

$$p = 2: \quad \Phi'(x^*) = 0, \Phi''(x^*) \neq 0$$

$$p = 3: \quad \Phi'(x^*) = 0, \Phi''(x^*) = 0, \Phi'''(x^*) \neq 0$$

allgemein für Konvergenzordnung  $p$ :  $\Phi^{(1)}(x^*) = \dots = \Phi^{(p-1)}(x^*) = 0, \Phi^{(p)}(x^*) \neq 0$

### 2.4.5 Eigenschaften Fixpunktiterationen:

- + keine Ableitung notwendig
- + verlässlich
- im Normalfall: Konvergenzordnung  $p = 1$
- + auch für Gleichungssysteme

### 3 Beispiel Fixpunktiteration:

gesucht: Näherungslösung des nichtlinearen Systems:

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y + \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) - 5x \\ x + \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) - 10y \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ im Intervall } [0,1] \times [0,1]$$

Rechnung:

1. Forme  $f(x,y)$  um in Fixpunktgleichung:

$$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{y}{5} + \frac{1}{5} \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) \\ \frac{x}{10} + \frac{1}{10} \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) \end{pmatrix}$$

2. Prüfe hinr. Bed. für Konvergenz:

- (a)  $E := [0,1]^2$  ist abgeschlossen. (✓)
- (b) Selbstabbildung

einfache Methode:

$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  komponentenweise abschätzen.

Aufwendiger, aber je nach Fkt. evtl. erforderlich:

$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  auf Extrema untersuchen. Falls möglich Monotonie nutzen.

Hier: Komponenten werden einzeln abgeschätzt:

$$\begin{aligned} 0 &= \left(\frac{0}{5} + \frac{1}{5} \cdot 0\right) \leq \Phi_1(x,y) \leq \left(\frac{1}{5} + \frac{1}{5} \cdot 1\right) = \frac{2}{5} & \forall x,y \in E \\ 0 &= \left(\frac{0}{10} + \frac{1}{10} \cdot 0\right) \leq \Phi_2(x,y) \leq \left(\frac{1}{10} + \frac{1}{10} \cdot 1\right) = \frac{2}{10} & \forall x,y \in E \end{aligned}$$

insgesamt:

$$\Rightarrow \Phi(E) \subseteq [0,0.4] \times [0,0.2] =: \tilde{E} \subseteq E$$

$\Rightarrow$  Selbstabbildung (✓)

(hier kann ein neues Intervall für Kontraktivität gewählt werden. Je nach Aufgabe ist evtl. nur  $\tilde{E}$  zum Zeigen der Kontraktivität geeignet.)

(c) Kontraktivität:

$E$  ist konvex.

$$\Phi'(x,y) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{10} \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) & \frac{1}{5} - \frac{1}{10} \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) \\ \frac{1}{10} + \frac{1}{20} \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) & \frac{1}{20} \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) \end{pmatrix}$$

einfache Methode:

alle Einträge einzeln abschätzen, dann Norm bilden.

Aufwendiger, aber je nach Fkt. evtl. erforderlich:

erst Norm bilden, dann abschätzen

→ kleines  $L$  → weniger Schritte bei a-priori Abschätzung

Hier: Beträge alle Einträge werden einzeln abgeschätzt:

$$\|\Phi'\|_1 \leq \left\| \begin{pmatrix} |\frac{1}{10}| & |\frac{1}{5} + \frac{1}{10}| \\ |\frac{1}{10} + \frac{1}{20}| & |\frac{1}{20}| \end{pmatrix} \right\|_1 = 0.35$$

$$\|\Phi'\|_\infty \leq \left\| \begin{pmatrix} |\frac{1}{10}| & |\frac{1}{5} + \frac{1}{10}| \\ |\frac{1}{10} + \frac{1}{20}| & |\frac{1}{20}| \end{pmatrix} \right\|_\infty = 0.4$$

⇒ nehme z.B.  $\|\Phi'\|_\infty \leq 0.4 =: L < 1$  → Kontraktion (✓)

(Bem.:  $\|x^n - x^*\|_\infty \leq \|x^n - x^*\|_1$ )

### 3.1 Abbruchkriterium:

$$\varepsilon = 10^{-3}$$

$$x^0 = \begin{pmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{pmatrix} \quad x^1 = \Phi(x^0) = \begin{pmatrix} 0.2755 \\ 0.0654 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \|x^1 - x^0\|_\infty = 0.4246$$

a-priori:

$$k \geq \frac{\ln\left(\frac{\varepsilon(1-L)}{\|x^1 - x^0\|_\infty}\right)}{\ln(L)} = 7.1868 \dots \quad (\text{aufrunden!} \rightarrow 8 \text{ Iterationsschritte})$$

### 3.2 Iteration:

$$x_{k+1} = \Phi(x_k)$$

$$\dots, x^7 = \begin{pmatrix} 0.205062350 \\ 0.032348944 \end{pmatrix}, x^8 = \begin{pmatrix} 0.205062339 \\ 0.032348975 \end{pmatrix}$$

### 3.3 a-posteriori Fehlerbetrachtung:

$$\|x^8 - x^*\|_\infty \leq \frac{L}{1-L} \|x^8 - x^7\|_\infty = 7.1805 \cdot 10^{-9} \ll \varepsilon \text{ (a-priori zu pessimistisch)}$$