

9. Großübung

Iterative Lösungsverfahren für nichtlineare Gleichungen/Systeme

1 Problem:

Gesucht sind alle Nullstellen x^* einer Funktion

→ Iterative Lösung bis absoluter Fehler $\|x_k - x^*\| \leq \varepsilon$, d.h. es wird solange iteriert, bis die gewünschte Genauigkeit erzielt wird.

Es existieren verschiedene Verfahren, z.B. :

2 Fixpunktiteration:

2.1 Idee:

$$f(x^*) = 0 \text{ umformen in } x^* = \Phi(x^*)$$

→ es existieren verschiedene Möglichkeiten $\Phi(x)$ zu wählen.

Mögliche Form:

$f(x^*) = 0$ und $g(x) \neq 0$ in Umgebung von x^* .

$$\Phi(x) = x + \underbrace{g(x)} f(x)$$

mit o.g. Einschränkungen bel. wählbar

$$\rightarrow g(x^*)f(x^*) = g(x^*) \cdot 0 = 0$$

$$\Rightarrow x + g(x)f(x) = x = \Phi(x)$$

2.2 Iteration:

$$x_{k+1} = \Phi(x_k)$$

2.3 Anschauliche Darstellung der Konvergenz im skalaren Fall:

$$|\Phi'(x)| < 1 \leftarrow \text{anziehend}$$

$$|\Phi'(x)| > 1 \leftarrow \text{abstoßend}$$

2.4 Wie prüft man Konvergenz:

1. Methode: Banachscher Fixpunktsatz (Folie 5.14)

→ kann immer zum Prüfen verwendet werden, aber in der Praxis oft schwer durchführbar

2. Methode Folgerung 5.11 (Folie 5.17) bzw. Folgerung 5.10 (Folie 5.16)

- hinreichendes Kriterium
d.h. wenn erfüllt liegt Konvergenz vor, aber wenn nicht erfüllt, ist keine Aussage möglich, ob Konvergenz vorliegt
- in der Praxis leicht zu prüfen

2.4.1 Banachscher Fixpunktsatz:

X sei linear normierter Raum mit Norm $\|\cdot\|$

(a) $E \subseteq X$ vollständige Teilmenge von X

(b) Φ Selbstabbildung $\Phi : E \rightarrow E$

(c) Φ ist kontraktiv auf E

$$\|\Phi(x) - \Phi(y)\| \leq L \cdot \|x - y\| \text{ für alle } x, y \in E \text{ mit } \underline{L < 1}$$

Bem.: Φ muss nicht differenzierbar sein. E muss nicht konvex sein.

Dann gilt:

(1) Es ex. genau ein Fixpunkt x^* von Φ in E .

(2) Für bel. $x_0 \in E$ konvergiert

$$x_{k+1} = \Phi(x_k) \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

gegen den Fixpunkt x^* .

2.4.2 Folgerung 5.11: Hinreichende Bedingungen für Konvergenz

(a) $E \subseteq \mathbb{R}^n$ abgeschlossen.

(b) Φ Selbstabbildung: $\Phi : E \rightarrow E$

(c) E ist konvex. (skalar: \mathbb{R} ist stets konvex) Φ stetig differenzierbar auf E und es gilt:

$$\max_{x \in E} \|\Phi'(x)\| = L < 1$$

⇒ Konvergenz gegen den eindeutigen Fixpunkt $x^* \in E$

Beweis (im skalaren Fall:)

Nach dem Mittelwertsatz gilt:

$$|\Phi(x) - \Phi(y)| = |\Phi'(\xi)(x - y)| \leq \max_{\xi \in [a,b]} |\Phi'(\xi)| |x - y| = L|x - y|$$

$$\text{Mittelwertsatz: } \frac{\Phi(x) - \Phi(y)}{x - y} = \Phi'(\xi)$$

Bem.: für eine Funktion $\Phi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ist $\Phi'(x)$ die Jacobi-Matrix:

$$\Phi'(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \Phi_1(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial \Phi_1(x)}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial \Phi_n(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial \Phi_n(x)}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

2.4.3 Fehlerabschätzung (Abbruchkriterium):

a-priori:

$$\|x_k - x^*\| \leq \frac{L^k}{1 - L} \|x_1 - x_0\| \quad (1. \text{ Iterierte und Startwert bzgl. bel. Norm})$$

$$\|x_k - x^*\| \leq \frac{L^k}{1 - L} \|x_1 - x_0\| \stackrel{!}{\leq} \varepsilon \quad (\text{zulässiger Fehler})$$

$$\Leftrightarrow L^k \leq \frac{\varepsilon(1 - L)}{\|x_1 - x_0\|}$$

$$\Leftrightarrow k \cdot \ln(L) \leq \ln\left(\frac{\varepsilon(1 - L)}{\|x_1 - x_0\|}\right)$$

$$\Leftrightarrow k \geq \frac{\ln\left(\frac{\varepsilon(1 - L)}{\|x_1 - x_0\|}\right)}{\ln(L)} \quad (\text{k aufrunden auf ganzzahligen Wert})$$

a-posteriori:

$$\|x_k - x^*\| \leq \frac{L}{1 - L} \|x_k - x_{k-1}\| \quad (\text{die letzten beiden Iterierten})$$

2.4.4 Konvergenzordnung im skalaren Fall:

Fixpunktiteration hat die Konvergenzordnung $p = 1$ (Normalfall), wenn $0 \neq \|\Phi'(x^*)\| < 1$ gilt.

$$p = 2: \quad \Phi'(x^*) = 0, \Phi''(x^*) \neq 0$$

$$p = 3: \quad \Phi'(x^*) = 0, \Phi''(x^*) = 0, \Phi'''(x^*) \neq 0$$

$$\text{allgemein für Konvergenzordnung } p: \Phi^{(1)}(x^*) = \dots = \Phi^{(p-1)}(x^*) = 0, \Phi^{(p)}(x^*) \neq 0$$

2.4.5 Eigenschaften Fixpunktiterationen:

- + keine Ableitung notwendig
- + verlässlich
- im Normalfall: Konvergenzordnung $p = 1$
- + auch für Gleichungssysteme

3 Beispiel Fixpunktiteration:

gesucht: Näherungslösung des nichtlinearen Systems:

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y + \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) - 5x \\ x + \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) - 10y \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ im Intervall } [0,1] \times [0,1]$$

Rechnung:

1. Forme $f(x,y)$ um in Fixpunktgleichung:

$$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{y}{5} + \frac{1}{5} \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) \\ \frac{x}{10} + \frac{1}{10} \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) \end{pmatrix}$$

2. Prüfe hinr. Bed. für Konvergenz:

- (a) $E := [0,1]^2$ ist abgeschlossen. (✓)
- (b) Selbstabbildung

einfache Methode:

$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ komponentenweise abschätzen.

Aufwendiger, aber je nach Fkt. evtl. erforderlich:

$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ auf Extrema untersuchen. Falls möglich Monotonie nutzen.

Hier: Komponenten werden einzeln abgeschätzt:

$$\begin{aligned} 0 &= \left(\frac{0}{5} + \frac{1}{5} \cdot 0\right) \leq \Phi_1(x,y) \leq \left(\frac{1}{5} + \frac{1}{5} \cdot 1\right) = \frac{2}{5} & \forall x,y \in E \\ 0 &= \left(\frac{0}{10} + \frac{1}{10} \cdot 0\right) \leq \Phi_2(x,y) \leq \left(\frac{1}{10} + \frac{1}{10} \cdot 1\right) = \frac{2}{10} & \forall x,y \in E \end{aligned}$$

insgesamt:

$$\Rightarrow \Phi(E) \subseteq [0,0.4] \times [0,0.2] =: \tilde{E} \subseteq E$$

\Rightarrow Selbstabbildung (✓)

(hier kann ein neues Intervall für Kontraktivität gewählt werden. Je nach Aufgabe ist evtl. nur \tilde{E} zum Zeigen der Kontraktivität geeignet.)

(c) Kontraktivität:

E ist konvex.

$$\Phi'(x,y) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{10} \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) & \frac{1}{5} - \frac{1}{10} \sin\left(\frac{x+y}{2}\right) \\ \frac{1}{10} + \frac{1}{20} \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) & \frac{1}{20} \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) \end{pmatrix}$$

einfache Methode:

alle Einträge einzeln abschätzen, dann Norm bilden.

Aufwendiger, aber je nach Fkt. evtl. erforderlich:

erst Norm bilden, dann abschätzen

→ kleines L → weniger Schritte bei a-priori Abschätzung

Hier: Beträge alle Einträge werden einzeln abgeschätzt:

$$\|\Phi'\|_1 \leq \left\| \begin{pmatrix} |\frac{1}{10}| & |\frac{1}{5} + \frac{1}{10}| \\ |\frac{1}{10} + \frac{1}{20}| & |\frac{1}{20}| \end{pmatrix} \right\|_1 = 0.35$$

$$\|\Phi'\|_\infty \leq \left\| \begin{pmatrix} |\frac{1}{10}| & |\frac{1}{5} + \frac{1}{10}| \\ |\frac{1}{10} + \frac{1}{20}| & |\frac{1}{20}| \end{pmatrix} \right\|_\infty = 0.4$$

⇒ nehme z.B. $\|\Phi'\|_\infty \leq 0.4 =: L < 1$ → Kontraktion (✓)

(Bem.: $\|x^n - x^*\|_\infty \leq \|x^n - x^*\|_1$)

3.1 Abbruchkriterium:

$$\varepsilon = 10^{-3}$$

$$x^0 = \begin{pmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{pmatrix} \quad x^1 = \Phi(x^0) = \begin{pmatrix} 0.2755 \\ 0.0654 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \|x^1 - x^0\|_\infty = 0.4246$$

a-priori:

$$k \geq \frac{\ln\left(\frac{\varepsilon(1-L)}{\|x^1 - x^0\|_\infty}\right)}{\ln(L)} = 7.1868 \dots \quad (\text{aufrunden!} \rightarrow 8 \text{ Iterationsschritte})$$

3.2 Iteration:

$$x_{k+1} = \Phi(x_k)$$

$$\dots, x^7 = \begin{pmatrix} 0.205062350 \\ 0.032348944 \end{pmatrix}, x^8 = \begin{pmatrix} 0.205062339 \\ 0.032348975 \end{pmatrix}$$

3.3 a-posteriori Fehlerbetrachtung:

$$\|x^8 - x^*\|_\infty \leq \frac{L}{1-L} \|x^8 - x^7\|_\infty = 7.1805 \cdot 10^{-9} \ll \varepsilon \text{ (a-priori zu pessimistisch)}$$